

Um Gewicht zu reduzieren wurde die tragende Struktur des Roboters aus Aluminium und Kohlefaser-Verbundwerkstoffen hergestellt. Eine weitere Gewichtsreduktion war möglich durch ein besonderes Fertigungsverfahren: so wurden beispielsweise der Kopf und die Füße durch Selektives Lasersintern (SLS) hergestellt, ein Verfahren, das ermöglicht, auch komplizierte dreidimensionale Strukturen zu fertign. Als CAD-System wurde Creo 2.0 eingesetzt und für FEM-Analysen Creo 2.0 und ANSYS.